

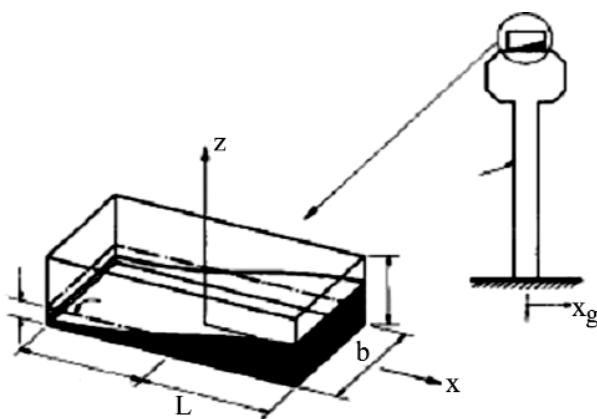
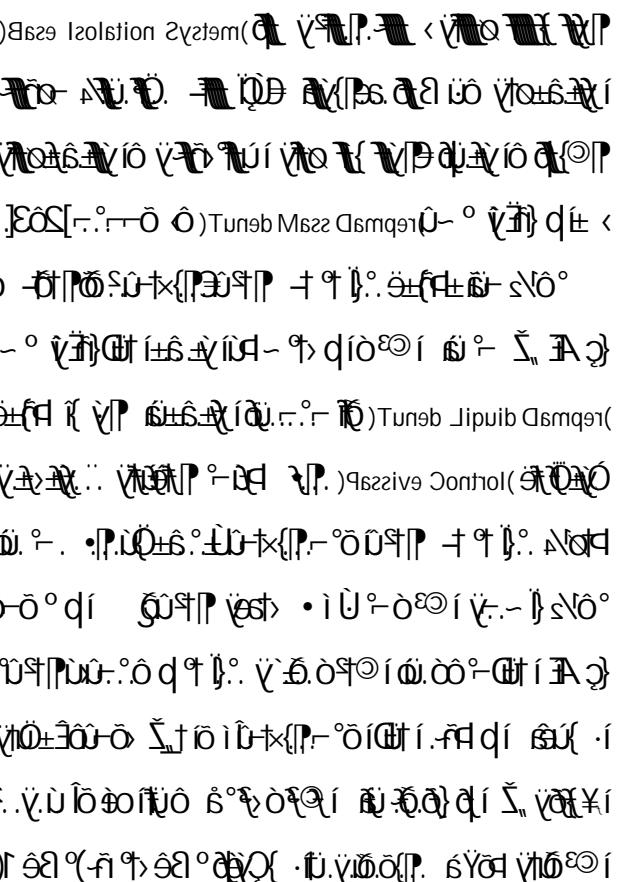
ପ୍ରକାଶିତ ଦେଖିବାରେ ଏହା କିମ୍ବା ଏହାରେ ଏହା କିମ୍ବା ଏହାରେ ଏହା କିମ୍ବା

မြန်မာ

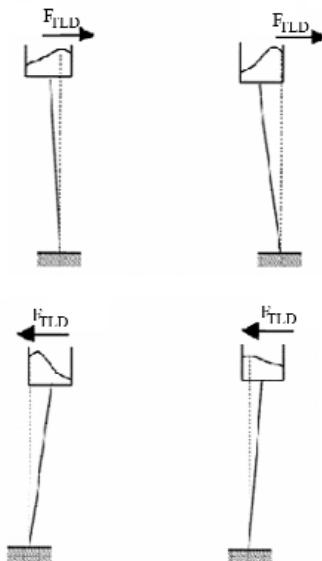
ମୁଦ୍ରଣ

ஏதும் கூறுவது விரும்புகிறது. எனவே முன்னால் சில நிலை விரும்புவது அதை விரும்புவது என்று கூற வேண்டும். எனவே முன்னால் சில நிலை விரும்புவது அதை விரும்புவது என்று கூற வேண்டும்.

କୁଳାଳ ପାଇଁ ଦେଖିଲୁଛନ୍ତି ଏହାରେ କିମ୍ବା କିମ୍ବା କିମ୍ବା



பார்த்து விடுவது முடியும் என்று சொல்ல விரும்புகிறேன். அதை கீழ்க்கண்ட பார்த்து விடுவது முடியும் என்று சொல்ல விரும்புகிறேன். அதை கீழ்க்கண்ட பார்த்து விடுவது முடியும் என்று சொல்ல விரும்புகிறேன்.



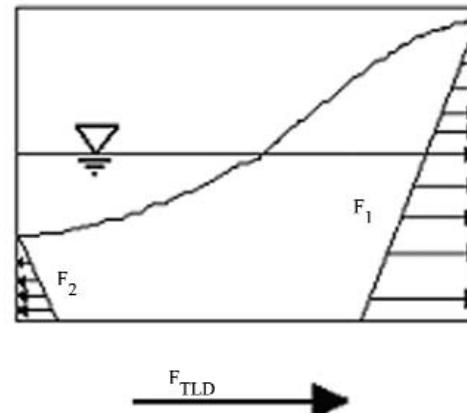
ମୁଣ୍ଡର ନାହିଁ ।) : ଅନ୍ତିମ ୧୦ । ଶ୍ରୀକୃଷ୍ଣଙ୍କ ପ୍ରକଳ୍ପରେ ଏହାକିମ୍ବା ।

$$f_w = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\pi g}{1} \cdot \tanh\left(\frac{\pi h_0}{1}\right)}$$

தென் கிழமை வருடாக போன்ற நாள்களில் சூரியன் மறைவதை அடிக்காலமாக விடுவது என்று கூறுவது தொழிலாளர்களுக்கு ஒரு விரும்பும் நிலை என்று கூறப்படுகிறது. இது பொதுவாக மூன்றாண்டுகளுக்கு முன்வரும் போது விடுவதாக கருதப்படுகிறது. இது பொதுவாக மூன்றாண்டுகளுக்கு முன்வரும் போது விடுவதாக கருதப்படுகிறது.

$$\mathcal{L}^E \dashv \mathcal{L}^E = \mathcal{D}\mathcal{T}^E$$

- പാട്ടിലെ കാവലുകൾ മുൻപുള്ള പാട്ടിൽ വരുമെന്ന് അഭിരംഗനം ചെയ്യുന്നതാണ്.



କେବଳ ଏହାରେ ନାହିଁ । ପ୍ରମାଣିତ ହେଲାମ୍ ଯାଏବୁ ଏହାରେ ନାହିଁ ।

ଅନ୍ତରେ ମଧ୍ୟରେ କିମ୍ବା କିମ୍ବା କିମ୍ବା କିମ୍ବା କିମ୍ବା କିମ୍ବା

Digitized by srujanika@gmail.com

Digitized by srujanika@gmail.com

ਮਿਸ਼ਨ ਕੌਰੀਰ ਪੰਜਾਬ

$$\rho(x,z,t) = \text{cte}$$

M[ü]dí

$$P = \rho g (\eta - z) + P_a \quad) 8($$

၁၀၁၂

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + w \frac{\partial u}{\partial z} = - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} - \ddot{X}$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + w \frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} - g$$

શાસ્ત્ર અને વિજ્ઞાન

ወታዥ-ዕስ የሚከተሉት አገልግሎቶችን በመሆኑ የሚያሳይ

$$\vec{v} \cdot \vec{n} = 0$$

ଓঠামু • পৰিবৰ্ধণ মুৰি • কোটি লক্ষ টাঙ্কি (মুকুট) •
 এক পৰি পৰি মুৰি • কোটি টাঙ্কি • কৃষি
 মুৰি শব্দটি কেবল «ই কৃষি কোটি মুকুট আৰু উত্তৰ পূর্ব
) টাঙ্কি (মুকুট) • দুই মুকুট মুকুট মুকুট (মুকুট) •

$$u\left(\frac{a}{2}, t\right) = 0$$

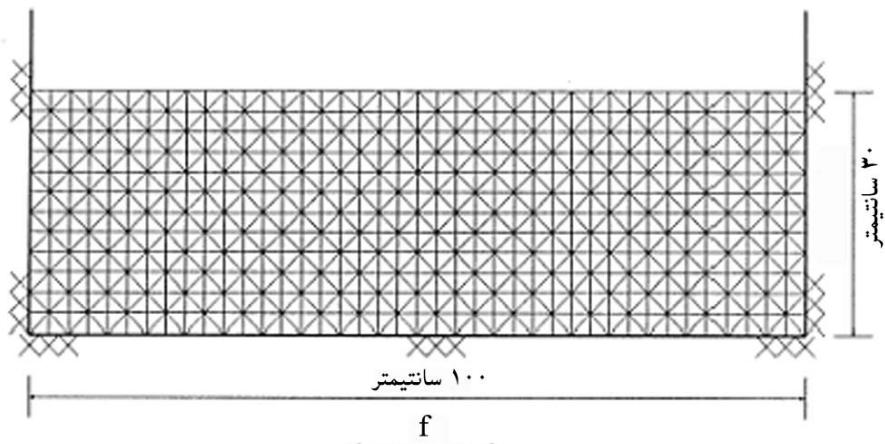


Figure 6: Effect of mesh size on the results.

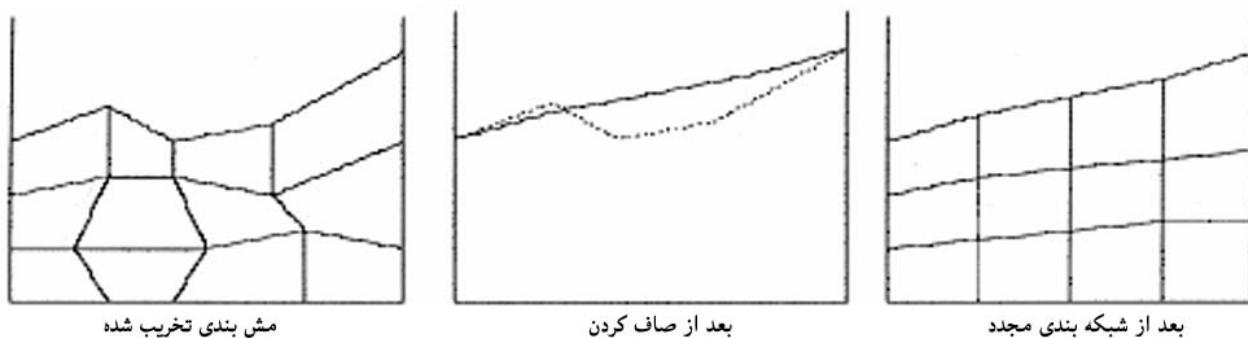


Figure 7: Effect of mesh size on the results.

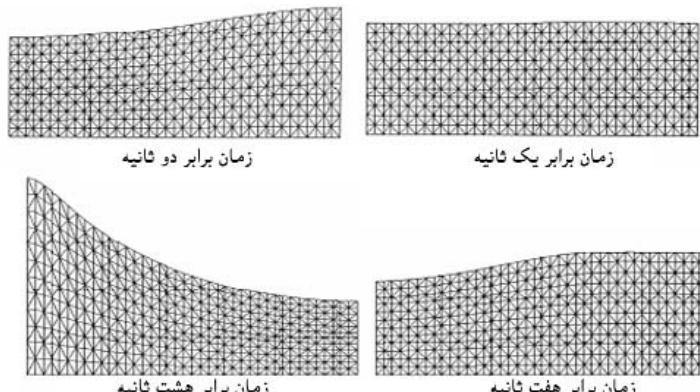


Figure 8: Effect of time on the results.

Figure 9: Effect of mesh size on the results.

5-۰ چگونه ایجاد و پیوستن شبکه های پلیمری به شبکه های فلزی

۵-۰ چگونه ایجاد و پیوستن شبکه های
پلیمری به شبکه های فلزی

۵-۰ چگونه ایجاد و پیوستن شبکه های
پلیمری به شبکه های فلزی

$$F_{TLD} = b \left[\int_{-h_0}^{\eta_1} \rho g (\eta_1 - z) dz - \int_{-h_0}^{\eta_2} \rho g (\eta_2 - z) dz \right] \\ F_{TLD} = b \rho g \left\{ \left(\eta_1 z - z^2 / 2 \right) \Big|_{-h_0}^{\eta_1} - \left(\eta_2 z - z^2 / 2 \right) \Big|_{-h_0}^{\eta_2} \right\} \quad) 8($$

ଅମ୍ବା ପାତା କିମ୍ବା ପାତା କିମ୍ବା ପାତା କିମ୍ବା

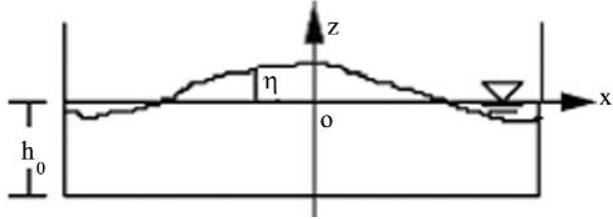
$$F_{TLD} = \frac{b\rho g}{2} \left[(\eta_1 + h_0)^2 - (\eta_2 + h_0)^2 \right] \quad)R($$

፩፻፲፭

የፌዴራል የሚከተሉት በቻ እንደሆነ ስምምነት ይረዳል፡፡

ISO 3525(1) (X)

• **P.M.** °
• **P.M.** °



第10章

• የሆነዎች እና ተቀባዩ ተናገድ ተናገድ ስምምነት ተከተል
- • ተከተል(በዚህ የሆነዎች እና ተቀባዩ ተናገድ ተናገድ ስምምነት ተከተል)

$$P(x,z,t) = \rho g (\eta - z) + P_a$$

$$P(x, z, t) = \rho g (\eta - z) \quad) \text{Eq(}$$

$$\begin{aligned} F_{TLD} &= F_1 - F_2 \\ &= \int_{\Gamma 1} P.dA - \int_{\Gamma 2} P.dA \\ &= \int_{\Gamma 1} P.b.dz - \int_{\Gamma 2} P.b.dz \end{aligned} \quad) \partial$$

ቃጠሚዎች የሚከተሉት ቀን ነው፡፡

$$F_{TLD} = b \left[\int_{-h_0}^{h_1} P(a/2, z, t) dz - \int_{-h_0}^{h_2} P(-a/2, z, t) dz \right]$$

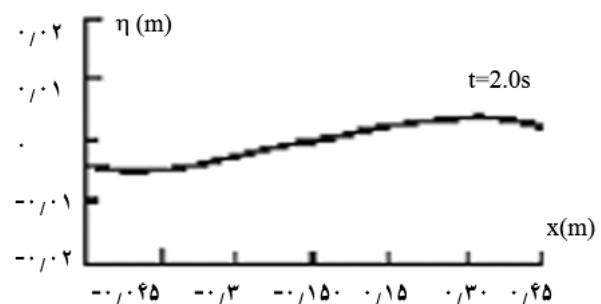
Ô x=-6\z° \text{at } t=5. \text{ " CP at } t < \eta_1, \eta_2 \text{)N(} Q. \text{ ° }

Digitized by srujanika@gmail.com

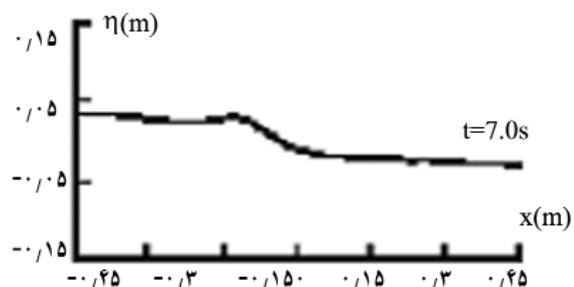
جیسا کوئی نہیں کر سکتا جس کا اپنے بھائی کو اپنے بھائی کا کہا جائے۔

የፌዴራል የሚከተሉት ምክንያት በመስጠት እና የሚከተሉት ምክንያት በመስጠት እና

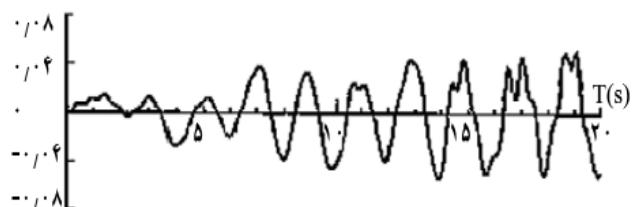
ଓ ଶ୍ରୀମଦ୍ଭଗବତପ୍ରକାଶ ପରିଚାରକ ପରିବହନ ପରିଷଦ୍ ଓ ପରିବହନ ପରିଷଦ୍



Digitized by srujanika@gmail.com



କାମକୁ ଏହି ନିରାଜନିକ ପାଇଁ କାମକୁ କାମକୁ କାମକୁ



.f) १८,० (मूँग १ चू.स.८८ रुप त्रिष्णु) का ८ म रुप १ ग्रा.

ପ୍ରକାଶକ ମେଳିତିନ୍

०-० रुपये वर्तमान रूपये १००

Digit	Digit	Digit	Digit	Digit
१	२	३	४	५
६	७	८	९	०
१	२	३	४	५
६	७	८	९	०

၁၃

ଓঁ প্ৰতিমা প্ৰতিমা প্ৰতিমা প্ৰতিমা

13. မြန်မာစာတို့၏ DFT အနေဖြင့်

ପ୍ରକାଶକ ମେଲିଙ୍ଗୁଡ଼ିକ ଏମ୍ପିରିଆନ୍

ଓ { এপ্ৰিলোৱা } কেতু-

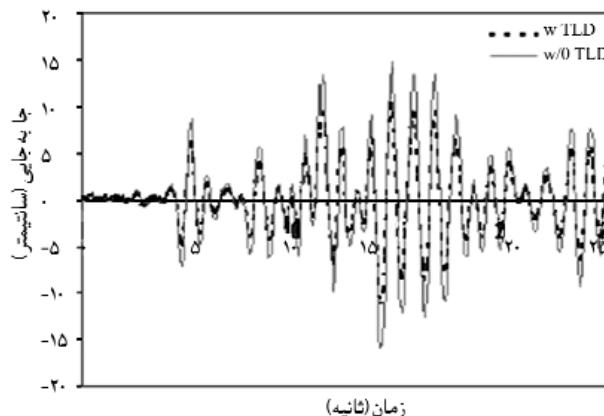
ଓ. ৩. প্রস্তাবনা করে। এটা মন্তব্য করা হবে।

ପ୍ରକାଶକୀ

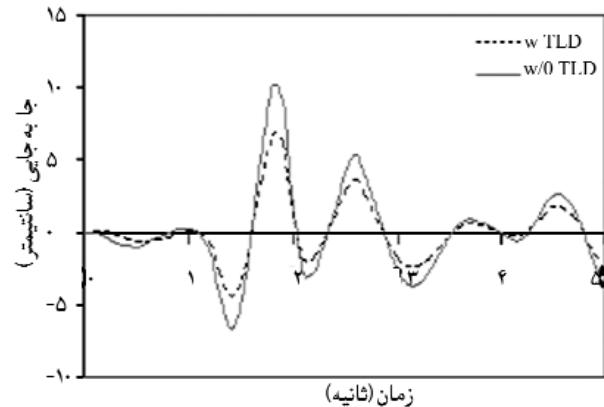
४० शास्त्री पा.

வீர வித்தி அநேகம் குடும்பத்தின் முனிசிபல் ஆணையர் என்று அறியப்படுகிறார்.

三十六



• ¥ (క్రెడిట్ క్లీఫ్) -> 0,00-> 0,100 (క్రెడిట్ క్లీఫ్) : . ॥ న మిట్టిమ్ (శి) .



• ¥(ମେତ୍ରା ମେତ୍ରା)ମୁଦ୍ରା ଦେଇବା ପାଇଁ କେବଳ ଏହି କାମ କରିବାକୁ ପରିଚାରିତ କରିଛି ।

Digitized by srujanika@gmail.com

- 1.Li, S.J., Li, G.Q., Tang, J., Li, Q.S.(2002). Shallow Rectangular TLD for Structural Control Implementation. *J. of Applied Acoustics*, Vol. 63. pp.1125 -1135.
 - 2.Yamamoto, K., Kawahara, M. (1999). Structural Oscillation Control Using Tuned Liquid Damper. *J. of Computer & Structures*. Vol. 71. pp. 435 - 446.
 - 3.Chen, Y.H., Hwang, W.S., Chiu, L.T. & Sheu, S. M. (1995). Flexibility of TLD to High - Rise Building Simple Experiment and Comparision . *J. of Computer and Structures* Vol. 57. No.5. pp.885 - 861.

ପରିବାରକୁ ମହାଶ୍ଵର ନାମରେ ପରିବାରକୁ ମହାଶ୍ଵର ନାମରେ ପରିବାରକୁ ମହାଶ୍ଵର ନାମରେ

5. Reed, D., Yeh, H., Yu, J., Gardarsson, S. (1998). Tuned Liquid Dampers Under Large Amplitude Excitation, *J. of Wind Engineering and Industriel Aerodynamics*, Vol. 74. No. 76, pp. 923 - 930.

අභ්‍යන්තර ප්‍රාග්ධන මුදල ප්‍රාග්ධන මුදල
ප්‍රාග්ධන මුදල ප්‍රාග්ධන මුදල ප්‍රාග්ධන මුදල

7. Soong, T.T., Dargush, G.F. (1997). *Passive Energy Dissipation Systems in Structural Engineering*. London : John Wiley & Sons.